

函数名称	功能描述	参数1	参数2	参数3	参数4	参数5
newrun	运行（基于电压和时间）	电压_V	时间_S	-	-	-
newpidstop	pid运动后停止运动	-	-	-	-	-
newpidrun	pid移动	目标距离_MM	跳出时间_S	最大电压_V_默认12.7V	-	-
newpidturn	pid旋转	目标角度_航向角	跳出时间_S	最大电压_V_默认12.7V	-	-
newpidArc	走弧线	目标距离_MM	目标角度_航向角	跳出时间_S	最大电压_V_默认12.7V	反转_逻辑值
pidrun	升降pid	目标角度_度	跳出时间_S	最快速度_%_默认100.0%	-	-

函数名称	功能描述	参数1
qmcclips	夹子	逻辑值
qmcextend	延伸装置	逻辑值
mtrroller_move	滚筒运动	电压
mtrroller_stop	滚筒停止	-
newarmdescent	机械臂一降到底	-

写法	说明
<code>task t(t1);</code>	创建线程并允许
<code>t.resume()</code>	恢复线程
<code>t.suspend()</code>	停止线程